

# ЮЖНО-УРАЛЬСКИЙ ГОСУДАРСТВЕННЫЙ УНИВЕРСИТЕТ

УТВЕРЖДАЮ  
Директор института  
Высшая школа электроники и  
компьютерных наук

Электронный документ, подписанный ПЭП, хранится в системе  
электронного документооборота  
ЮУрГУ Южно-Уральского государственного университета

СВЕДЕНИЯ О ВЛАДЕЛЬЦЕ ПЭП

Кому выдан: Голлай А. В.  
Пользователь: gollaiav  
Дата подписания: 07.10.2021

А. В. Голлай

## РАБОЧАЯ ПРОГРАММА практики

**Практика** Производственная практика, преддипломная практика  
**для специальности** 24.05.06 Системы управления летательными аппаратами  
**Уровень** Специалитет  
**специализация** Системы управления движением летательных аппаратов  
**форма обучения** очная  
**кафедра-разработчик** Системы автоматического управления

Рабочая программа составлена в соответствии с ФГОС ВО по направлению подготовки 24.05.06 Системы управления летательными аппаратами, утверждённым приказом Минобрнауки от 04.08.2020 № 874

Зав.кафедрой разработчика,  
д.техн.н., проф.

В. И. Ширяев

Электронный документ, подписанный ПЭП, хранится в системе  
электронного документооборота  
ЮУрГУ Южно-Уральского государственного университета

СВЕДЕНИЯ О ВЛАДЕЛЬЦЕ ПЭП

Кому выдан: Ширяев В. И.  
Пользователь: shiryaevvi  
Дата подписания: 07.10.2021

Разработчик программы,  
д.техн.н., проф., заведующий  
кафедрой

В. И. Ширяев

Электронный документ, подписанный ПЭП, хранится в системе  
электронного документооборота  
ЮУрГУ Южно-Уральского государственного университета

СВЕДЕНИЯ О ВЛАДЕЛЬЦЕ ПЭП

Кому выдан: Ширяев В. И.  
Пользователь: shiryaevvi  
Дата подписания: 07.10.2021

Челябинск

## **1. Общая характеристика**

### **Вид практики**

Производственная

### **Тип практики**

преддипломная

### **Форма проведения**

Дискретно по видам практик

### **Цель практики**

Получение навыков и практического опыта разработки математических моделей работы систем управления, разработки программ и методик отработки алгоритмов системы управления, анализа технического уровня бортовой аппаратуры, комплексирования навигационных систем.

### **Задачи практики**

1. Закрепление теоретических и практических знаний, полученных при изучении общепрофессиональных и специальных дисциплин.
2. Изучение методической, нормативно-технической документации, определяющей технические требования к структуре системы управления и технические требования к выбору параметров законов функционирования системы управления.
3. Изучение особенностей работы системы управления в изделиях ракетно-космической техники, инструментов для отслеживания инноваций в области разработки космической техники, технических и программных средств для обеспечения.
4. Получение умений оценивать основные характеристики системы управления с учетом результатов расчетов, разрабатывать материалы в проектные документы и оформлять техническую документацию по разработке системы управления.
5. Получение навыков разработки математических моделей работы систем, комплексирования навигационных систем, анализа технического уровня бортовой аппаратуры, сравнения с зарубежными аналогами.
6. Получение навыков выбора параметров законов функционирования системы управления с учетом влияния различных факторов на управляемость, разработки программ и методик отработки алгоритмов систем управления, согласования интерфейсов взаимодействия системы управления с исполнительными органами и агрегатами.
7. Сбор материалов для выполнения выпускной квалификационной работы, сбор и анализ исходных данных для расчета и проектирования устройств и систем управления.

### **Краткое содержание практики**

Производственная практика проводится в организациях различных форм собственности, применяющих передовую технологию, организацию работ и оснащенных прогрессивными средствами механизации и оборудованием. Практика может проводиться в конструкторских, технологических, и производственных подразделениях профильных организаций. В особых случаях практика может проводиться в научно-исследовательских и специализированных лабораториях университета.

Руководство практикой осуществляется руководителем практики от кафедры в тесном взаимодействии с руководителем практики от организации, который назначается руководством принимающей организации из числа квалифицированных специалистов.

Обучающийся обязан полностью и в заданный срок выполнять задания, предусмотренные программой практики, подчиняться действующим на предприятии правилам внутреннего трудового распорядка, изучить и строго соблюдать правила охраны труда, техники безопасности, пожарной безопасности и производственной санитарии, нести ответственность за выполненную работу и ее результаты наравне со штатными работниками организации.

Конкретное содержание практики определяется индивидуальным заданием, выдаваемым руководителем практики.

По окончании практики студент представляет отчет, в котором отражаются следующие положения: подробный анализ методической, нормативно-технической документации, определяющей технические требования к структуре системы управления и технические требования к выбору параметров законов функционирования системы управления; особенности работы системы управления в изделиях ракетно-космической техники, инструменты для отслеживания инноваций в области разработки космической техники, применение технических и программных средств для обеспечения согласования интерфейсов взаимодействия системы управления с исполнительными органами и агрегатами, оценка основных характеристик системы управления с учетом результатов расчетов, этапы разработки материалов в проектные документы, подробное описание процедуры выбора параметров законов функционирования системы управления с учетом влияния различных факторов на управляемость, результатов разработки математических моделей работы систем и комплексирования навигационных систем, результаты анализа технического уровня бортовой аппаратуры, сравнения с зарубежными аналогами, результаты выбора параметров законов функционирования системы управления, результаты разработки программ и методик отработки алгоритмов систем управления, согласования интерфейсов взаимодействия системы управления с исполнительными органами и агрегатами.

В отчете должны быть четко выделены поставленные задачи и методы их решения, представлены необходимые схемы, таблицы, эскизы, фотографии. Отчет подписывается руководителем практики от предприятия и заверяется печатью предприятия. В своем отзыве на обучающегося руководитель практики от предприятия дает характеристику и выставляет оценку. Обучающийся представляет комплект документов руководителю практики от кафедры и защищает отчет по практике на кафедре.

## **2. Компетенции обучающегося, формируемые в результате прохождения практики**

Планируемые результаты освоения ОП ВО	Планируемые результаты обучения при прохождении практики
ПК-1 Способность определять структуру системы управления полетами ракет-носителей и космических аппаратов	<p>Знает: методическую, нормативно-техническую документацию, определяющую технические требования к структуре системы управления полетами РН и КА</p> <p>Умеет: оценивать основные характеристики системы управления полетами РН и КА с учетом результатов баллистических расчетов</p> <p>Имеет практический опыт: разработки математических моделей работы отдельных подсистем и системы управления полетами РН и КА в целом; комплексирования навигационных систем внешних ориентиров системы управления полетами РН и КА</p>
ПК-2 Способность выполнять сравнительный анализ и выбор бортовой аппаратуры	<p>Знает: инструменты для отслеживания инноваций в области разработки космической техники</p> <p>Умеет: разрабатывать материалы в проектные документы по системе управления в соответствии с методическими и нормативными документами</p> <p>Имеет практический опыт: анализа технического уровня бортовой аппаратуры, сравнения с зарубежными аналогами</p>
ПК-3 Способность разрабатывать алгоритмы работы системы управления космических аппаратов	<p>Знает: методическую, нормативно-техническую документацию, определяющую технические требования к выбору параметров законов функционирования системы управления КА</p> <p>Умеет: выбирать параметры законов функционирования системы управления КА</p> <p>Имеет практический опыт: выбора параметров законов функционирования системы управления КА</p>
ПК-4 Способность разрабатывать алгоритмы системы управления полетами ракет-носителей и космических аппаратов	<p>Знает: особенности работы системы управления в изделиях ракетно-космической техники</p> <p>Умеет: учитывать в алгоритмах управления влияние различных факторов на управляемость РН и КА</p>

	Имеет практический опыт: разработки программ и методик отработки алгоритмов системы управления полетами РН и КА
ПК-5 Способность разрабатывать общую структуру системы управления полетами ракет-носителей и космических аппаратов	Знает: технические и программные средства для обеспечения согласования интерфейсов взаимодействия системы управления полетами РН и КА с исполнительными органами и агрегатами РН и КА
	Умеет: оформлять техническую документацию по разработке системы управления полетами РН и КА
	Имеет практический опыт: обеспечения согласования интерфейсов взаимодействия системы управления полетами РН и КА с исполнительными органами и агрегатами РН и КА

### 3. Место практики в структуре ОП ВО

Перечень предшествующих дисциплин, видов работ	Перечень последующих дисциплин, видов работ
<p>Микропроцессорные устройства систем управления летательными аппаратами</p> <p>Статистическая динамика систем управления</p> <p>Системы управления летательными аппаратами с элементами искусственного интеллекта</p> <p>Методы оптимизации</p> <p>Системы терминального управления</p> <p>Современные средства программирования систем управления</p> <p>Проектирование бортовых комплексов управления летательных аппаратов</p> <p>Системы управления космическими аппаратами</p> <p>Управляющие ЭВМ, системы и комплексы</p> <p>Технические средства навигации и управления движением</p> <p>Математические и программные средства анализа и синтеза систем управления</p> <p>Испытания приборов и систем</p> <p>Практикум по виду профессиональной деятельности</p>	

<p>Проектирование систем управления летательными аппаратами</p> <p>Фильтрация и идентификация в динамических системах</p> <p>Интегрированные системы навигации и управления движением летательных аппаратов</p> <p>Системы управления аэробаллистическими летательными аппаратами</p> <p>Оптимальные системы управления</p> <p>Производственная практика, эксплуатационная практика (8 семестр)</p> <p>Производственная практика, научно-исследовательская работа (10 семестр)</p> <p>Производственная практика, научно-исследовательская работа (6 семестр)</p>	
--	--

Требования к «входным» знаниям, умениям, навыкам студента, необходимым для прохождения данной практики и приобретенным в результате освоения предшествующих дисциплин:

<b>Дисциплина</b>	<b>Требования</b>
Статистическая динамика систем управления	<p>Знает: методы статистической динамики</p> <p>Умеет: формировать оптимальные статистические системы обработки измерительной информации при определении структуры системы управления полетами РН и КА</p> <p>Имеет практический опыт: применять методы статистической динамики для решения инженерных задач</p>
Фильтрация и идентификация в динамических системах	<p>Знает: алгоритмы фильтрации и идентификации в динамических системах</p> <p>Умеет: оценивать основные характеристики системы управления летательными аппаратами</p> <p>Имеет практический опыт: применения алгоритмов фильтрации и идентификации для решения инженерных задач</p>
Методы оптимизации	<p>Знает: методы оптимизации в системах управления летательными аппаратами</p> <p>Умеет: пользоваться методами определения оптимизации системы управления полетами РН и КА</p> <p>Имеет практический опыт: применения методов оптимизации для решения инженерных задач</p>
Управляющие ЭВМ, системы и комплексы	<p>Знает: порядок разработки структуры системы управления полетами РН и КА</p> <p>Умеет: выбирать интерфейсы взаимодействия системы управления полетами РН и КА с</p>

	исполнительными органами и агрегатами РН и КА Имеет практический опыт: разработки программного обеспечения управляющих вычислительных ЭВМ и комплексов
Проектирование систем управления летательными аппаратами	Знает: методы проектирования систем управления летательными аппаратами, методы оценки параметров законов функционирования системы управления летательных аппаратов Умеет: выполнять синтез и идентификацию параметров систем управления движением летательных аппаратов , выбирать параметры законов функционирования системы управления летательными аппаратами Имеет практический опыт: разработки математических моделей работы отдельных подсистем летательных аппаратов, определения параметров законов функционирования системы управления летательными аппаратами
Системы управления аэробаллистическими летательными аппаратами	Знает: методику разработки алгоритмов системы управления полетами аэробаллистических летательных аппаратов Умеет: разрабатывать математические модели контуров системы управления полетами аэробаллистических летательных аппаратов Имеет практический опыт: разработки математических моделей алгоритмов системы управления полетами аэробаллистических летательных аппаратов
Технические средства навигации и управления движением	Знает: современные технические средства навигации в системах управления движением летательными аппаратами Умеет: применять современные технические средства навигации и управления движением при разработке алгоритмов системы управления полетами РН и КА Имеет практический опыт: применения методики составления уравнений движения с использованием навигационных приборов
Испытания приборов и систем	Знает: современную элементную и приборную базу системы управления летательных аппаратов Умеет: разрабатывать план испытаний, выбирать соответствующее испытательное оборудование, измерительную технику и методику проведения испытаний, а также проводить обработку результатов испытаний Имеет практический опыт: формирования математических моделей технических устройств в полунатурных схемах испытания приборов и

	систем
Системы терминального управления	<p>Знает: основы и специальные разделы теории автоматического управления, алгоритмы терминального управления в системах управления летательными аппаратами</p> <p>Умеет: анализировать влияние различных факторов на управляемость РН и КА, корректировать разработанную общую структуру системы управления полетами РН и КА с использованием алгоритмов терминального управления</p> <p>Имеет практический опыт: разработки математических моделей алгоритмов терминального управления в системах управления полетами , применения алгоритмов терминального управления при проектировании общей структуры системы управления полетами РН и КА</p>
Современные средства программирования систем управления	<p>Знает: языки программирования цифровых управляющих устройств, принципы построения систем управления, критичных по времени реакции на события</p> <p>Умеет: применять современные средства программирования алгоритмов системы управления полетами РН и КА</p> <p>Имеет практический опыт: разработки программного обеспечения, выбора и детализации протоколов обмена между составляющими цифровой системы управления</p>
Математические и программные средства анализа и синтеза систем управления	<p>Знает: математический аппарат анализа и синтеза систем автоматического управления</p> <p>Умеет: исследовать точностные и динамические характеристики системы управления КА</p> <p>Имеет практический опыт: постановки задачи для исследования системы управления летательными аппаратами средствами математического моделирования; анализа результатов математического моделирования системы управления летательными аппаратами</p>
Системы управления летательными аппаратами с элементами искусственного интеллекта	<p>Знает: принципы управления летательными аппаратами с элементами искусственного интеллекта</p> <p>Умеет: применять искусственный интеллект в системах управления летательными аппаратами</p> <p>Имеет практический опыт: разработки математических моделей работы отдельных подсистем летательных аппаратов с элементами искусственного интеллекта</p>
Практикум по виду	Знает: назначение, принцип работы аппаратуры

профессиональной деятельности	<p>системы управления полетами РН и КА, автоматизированные методы проектирования структуры систем управления летательными аппаратами</p> <p>Умеет: применять современные методы разработки алгоритмов системы управления полетами РН и КА, использовать автоматизированные методы проектирования структуры системы управления летательными аппаратами</p> <p>Имеет практический опыт: разработки математических моделей алгоритмов системы управления движением летательных аппаратов, анализа общей структуры системы управления полетами РН и КА</p>
Микропроцессорные устройства систем управления летательными аппаратами	<p>Знает: устройство и принцип функционирования бортовой аппаратуры системы управления КА</p> <p>Умеет: анализировать техническую информацию, относящуюся к применению микропроцессорных устройств в приборах и системах, разрабатывать программное обеспечение для микропроцессорных устройств</p> <p>Имеет практический опыт: выбора и применения средств и методов, наиболее подходящих к проектированию конкретных микропроцессорных устройств и программного обеспечения для них</p>
Проектирование бортовых комплексов управления летательных аппаратов	<p>Знает: руководящие, методические и нормативные документы, необходимые для разработки бортовых комплексов летательных аппаратов</p> <p>Умеет: разрабатывать структуру бортовой аппаратуры летательных аппаратов</p> <p>Имеет практический опыт: определения требований к разрабатываемой бортовой аппаратуре</p>
Интегрированные системы навигации и управления движением летательных аппаратов	<p>Знает: методы и алгоритмы комплексирования навигационных систем</p> <p>Умеет: комплексировать навигационные системы для управления летательными аппаратами</p> <p>Имеет практический опыт: комплексирования навигационных систем внешних ориентиров в системах управления летательными аппаратами</p>
Системы управления космическими аппаратами	<p>Знает: методику разработки алгоритмов системы управления полетами РН и КА</p> <p>Умеет: разрабатывать математические модели контуров системы управления полетами КА</p> <p>Имеет практический опыт: разработки математических моделей алгоритмов системы управления полетами КА</p>

Оптимальные системы управления	<p>Знает: принципы формирования критериев оптимальности, основные теоретические принципы синтеза оптимальных систем, способы проведения компьютерных испытаний по определению оптимальных параметров системы с использованием вычислительных средств</p> <p>Умеет: выводить законы функционирования системы управления КА, проводить и систематизировать компьютерные эксперименты для поиска оптимальных решений</p> <p>Имеет практический опыт: формулирования законов функционирования системы управления КА, определения оптимального способа управления исходя из требований технического задания на систему управления полетами РН и КА</p>
Производственная практика, эксплуатационная практика (8 семестр)	<p>Знает: современную элементную и приборную базу системы управления полетами РН и КА, руководящие, методические и нормативные документы, необходимые для разработки системы управления КА</p> <p>Умеет: применять методы обработки измерительной информации, пользоваться эксплуатационной документацией на бортовую аппаратуру</p> <p>Имеет практический опыт: определения номенклатуры режимов системы управления полетами РН и КА и выполняемых ею задач, проработки требований к составным частям системы управления разрабатываемых КА для разработки технических заданий на бортовую аппаратуру; определения требований к бортовому программному обеспечению</p>
Производственная практика, научно-исследовательская работа (6 семестр)	<p>Знает: принцип функционирования системы управления КА, методическую, нормативно-техническую документацию, определяющую технические требования при разработке общей структуры системы управления полетами РН и КА</p> <p>Умеет: пользоваться проектной документацией на КА, использовать автоматизированные методы проектирования общей структуры системы управления полетами РН и КА</p> <p>Имеет практический опыт: постановки задачи для исследования системы управления КА средствами математического моделирования; анализа результатов математического моделирования системы управления КА, применения автоматизированных методов проектирования общей структуры систем управления</p>

	летательными аппаратами
Производственная практика, научно-исследовательская работа (10 семестр)	<p>Знает: структуру систем управления полетами отечественных и зарубежных РН и КА, методы выполнения научных исследований в области разработки математических моделей алгоритмов системы управления полетами РН и КА</p> <p>Умеет: применять программные средства при проектировании общей структуры системы управления полетами РН и КА , выполнять научные исследования при разработке математических моделей алгоритмов системы управления полетами РН и КА</p> <p>Имеет практический опыт: проектирования общей структуры системы управления полетами РН и КА, разработки математических моделей алгоритмов системы управления полетами РН и КА</p>

#### 4. Объём практики

Общая трудоемкость практики составляет зачетных единиц 21, часов 756, недель 14.

#### 5. Содержание практики

№ раздела (этапа)	Наименование или краткое содержание вида работ на практике	Кол-во часов
1	<p>Выполнение индивидуального задания, включающего проведение подробного анализа методической, нормативно-технической документации, определяющей технические требования к структуре системы управления и технические требования к выбору параметров законов функционирования системы управления, описание особенностей работы системы управления в изделиях ракетно-космической техники, описание инструментов для отслеживания инноваций в области разработки космической техники, результаты применения технических и программных средств для обеспечения согласования интерфейсов взаимодействия системы управления с исполнительными органами и агрегатами, результаты оценки основных характеристик системы управления с учетом результатов расчетов, описание этапов разработки материалов в проектные документы, подробное описание процедуры выбора параметров законов функционирования системы управления с учетом влияния различных факторов на управляемость, описание результатов разработки математических моделей работы систем и комплексирования навигационных систем, результаты анализа технического уровня бортовой аппаратуры, сравнения с зарубежными аналогами, результаты выбора параметров законов</p>	756

	функционирования системы управления, результаты разработки программ и методик отработки алгоритмов систем управления, результаты согласования интерфейсов взаимодействия системы управления с исполнительными органами и агрегатами. Обучающимся в соответствии со стандартами и требованиями составляется отчет, содержащий обоснованные выводы об основных результатах, полученных в ходе выполнения индивидуального задания.	
--	---	--

## 6. Формы отчетности по практике

По окончанию практики, студент предоставляет на кафедру пакет документов, который включает в себя:

- дневник прохождения практики, включая индивидуальное задание и характеристику работы практиканта организацией;
- отчет о прохождении практики.

Формы документов утверждены распоряжением заведующего кафедрой от 01.09.2016 №1.

## 7. Фонд оценочных средств для проведения текущего контроля успеваемости, промежуточной аттестации обучающихся по практике

Вид промежуточной аттестации – дифференцированный зачет. Контроль качества освоения образовательной программы осуществляется в соответствии с Положением о балльно-рейтинговой системе оценивания результатов учебной деятельности обучающихся.

### 7.1. Контрольные мероприятия (КМ)

№ КМ	Семестр	Вид контроля	Название контрольного мероприятия	Вес	Макс.балл	Порядок начисления баллов	Учитывается в ПА
1	11	Текущий контроль	Выполнение индивидуального задания	1	5	Обучающийся представляет руководителю практики оформленный отчет, содержащий результаты, полученные при выполнении работы. Общий балл складывается из следующих показателей: 1 балл за наличие в отчете подробного обзора зарубежных аналогов; 1 балл за наличие в	дифференцированный зачет

							отчете описания состава и структуры системы управления; 1 балл за наличие в отчете подробного описания алгоритмов управления; 1 балл за наличие в отчете результатов выполненных исследований; 1 балл за оформление работы согласно требованиям и стандартам.	
2	11	Промежуточная аттестация	Защита отчета	1	5		<p>Защита отчета по практике проводится в устной форме. Обучающемуся задается 3 вопроса по представленному отчету, позволяющих оценить сформированность компетенций. На ответы отводится 15 минут. Ответы на вопросы оцениваются по пятибалльной системе:</p> <p>Правильные ответы на вопросы оцениваются в 5 баллов.</p> <p>Правильные ответы на вопросы с незначительными неточностями или упущениями соответствуют 4 баллам.</p> <p>Правильные ответы с незначительными ошибками оцениваются в 3 балла.</p>	дифференцированный зачет

							<p>Правильные ответы с ошибками соответствуют 2 баллам.</p> <p>Правильные ответы с грубыми ошибками оцениваются в 1 балл.</p> <p>Неправильные ответы на вопросы соответствуют 0 баллам.</p>	
--	--	--	--	--	--	--	---	--

## 7.2. Процедура проведения, критерии оценивания

На дифференцированном зачете происходит оценивание учебной деятельности обучающихся по практике на основе полученных оценок за контрольно-рейтинговые мероприятия текущего контроля и промежуточной аттестации. Критерии оценивания. Отлично: величина рейтинга обучающегося по производственной практике 85...100%. Хорошо: величина рейтинга обучающегося по производственной практике 75...84%. Удовлетворительно: величина рейтинга обучающегося по производственной практике 60...74 %. Неудовлетворительно: величина рейтинга обучающегося по производственной практике 0...59 %.

## 7.3. Оценочные материалы

Компетенции	Результаты обучения	№ КМ	
		1	2
ПК-1	Знает: методическую, нормативно-техническую документацию, определяющую технические требования к структуре системы управления полетами РН и КА	+	+
ПК-1	Умеет: оценивать основные характеристики системы управления полетами РН и КА с учетом результатов баллистических расчетов	+	+
ПК-1	Имеет практический опыт: разработки математических моделей работы отдельных подсистем и системы управления полетами РН и КА в целом; комплексирования навигационных систем внешних ориентиров системы управления полетами РН и КА	+	+
ПК-2	Знает: инструменты для отслеживания инноваций в области разработки космической техники	+	+
ПК-2	Умеет: разрабатывать материалы в проектные документы по системе управления в соответствии с методическими и нормативными документами	+	+
ПК-2	Имеет практический опыт: анализа технического уровня бортовой аппаратуры, сравнения с зарубежными аналогами	+	+
ПК-3	Знает: методическую, нормативно-техническую документацию, определяющую технические требования к выбору параметров законов функционирования системы управления КА	+	+
ПК-3	Умеет: выбирать параметры законов функционирования системы управления КА	+	+
ПК-3	Имеет практический опыт: выбора параметров законов функционирования системы управления КА	+	+
ПК-4	Знает: особенности работы системы управления в изделиях ракетно-	+	+

	космической техники		
ПК-4	Умеет: учитывать в алгоритмах управления влияние различных факторов на управляемость РН и КА	+	+
ПК-4	Имеет практический опыт: разработки программ и методик отработки алгоритмов системы управления полетами РН и КА	+	+
ПК-5	Знает: технические и программные средства для обеспечения согласования интерфейсов взаимодействия системы управления полетами РН и КА с исполнительными органами и агрегатами РН и КА	+	+
ПК-5	Умеет: оформлять техническую документацию по разработке системы управления полетами РН и КА	+	+
ПК-5	Имеет практический опыт: обеспечения согласования интерфейсов взаимодействия системы управления полетами РН и КА с исполнительными органами и агрегатами РН и КА	+	+

Фонды оценочных средств по каждому контрольному мероприятию находятся в приложениях.

## 8. Учебно-методическое и информационное обеспечение практики

### Печатная учебно-методическая документация

#### a) основная литература:

Не предусмотрена

#### б) дополнительная литература:

Не предусмотрена

из них методические указания для самостоятельной работы студента:

1. Методические указания по прохождению производственной практики, преддипломной практики (для СРС) (в локальной сети кафедры)

### Электронная учебно-методическая документация

№	Вид литературы	Наименование ресурса в электронной форме	Библиографическое описание
1	Основная литература	Электронно-библиотечная система издательства Лань	Микрин, Е. А. Введение в механику полета и управление космическими аппаратами : учебник / Е. А. Микрин, Ф. В. Звягин. — Москва : МГТУ им. Н.Э. Баумана, 2020. — 566 с. — URL: <a href="https://e.lanbook.com/book/172728">https://e.lanbook.com/book/172728</a>
2	Основная литература	Электронно-библиотечная система издательства Лань	Плохотников, К. Э. Методы разработки математических моделей и вычислительный эксперимент на базе пакета MATLAB. Курс лекций : учебное пособие / К. Э. Плохотников. — Москва : СОЛООН-Пресс, 2017. — 628 с. — URL: <a href="https://e.lanbook.com/book/92996">https://e.lanbook.com/book/92996</a>
3	Основная литература	Электронно-библиотечная система издательства	Лысенко, Л. Н. Внешняя баллистика : учебное пособие / Л. Н. Лысенко. — Москва : МГТУ им. Баумана, 2018. — 328 с. — URL: <a href="https://e.lanbook.com/book/172803">https://e.lanbook.com/book/172803</a>

		Лань	
4	Основная литература	Электронно-библиотечная система издательства Лань	Ощепков, А.Ю. Системы автоматического управления: теория, применение, моделирование в MATLAB [Электронный ресурс] : учебное пособие / А.Ю. Ощепков. — Электрон. дан. — Санкт-Петербург : Лань, 2018. — 208 с. - URL: <a href="https://e.lanbook.com/book/104954">https://e.lanbook.com/book/104954</a>
5	Основная литература	Электронно-библиотечная система издательства Лань	Введение в ракетно-космическую технику : учебное пособие : в 2 томах / А. П. Аверьянов, Л. Г. Азаренко, Г. Г. Вокин [и др.] ; под общей редакцией Г. Г. Вокина. — Вологда : Инфра-Инженерия, [б. г.]. — Том 1 — 2018. — 380 с. — ISBN 978-5-9729-0195-1. — Текст : электронный // Лань : электронно-библиотечная система. — URL: <a href="https://e.lanbook.com/book/108636">https://e.lanbook.com/book/108636</a>
6	Основная литература	Электронно-библиотечная система издательства Лань	Современные системы управления движением космических аппаратов связи, навигации и геодезии : учебное пособие : в 2 книгах / В. А. Раевский, Н. А. Тестоедов, М. В. Лукьяненко, Е. Н. Якимов. — Красноярск : СибГУ им. академика М. Ф. Решетнёва, 2020 — Книга 1 : Системы управления движением космических аппаратов на геостационарной орбите. Ч. 2 — 2020. — 516 с. — ISBN 978-5-86433-811-7. — Текст : электронный // Лань : электронно-библиотечная система. — URL: <a href="https://e.lanbook.com/book/165915">https://e.lanbook.com/book/165915</a>
7	Основная литература	Электронно-библиотечная система издательства Лань	Микрин, Е. А. Бортовые комплексы управления космических аппаратов : учебное пособие / Е. А. Микрин. — Москва : МГТУ им. Баумана, 2014. — 245 с. — ISBN 978-5-7038-3983-6. — Текст : электронный // Лань : электронно-библиотечная система. — URL: <a href="https://e.lanbook.com/book/106274">https://e.lanbook.com/book/106274</a>
8	Дополнительная литература	Электронно-библиотечная система издательства Лань	Жанжеров, Е. Г. Системы управления летательными аппаратами и их силовыми установками : учебное пособие / Е. Г. Жанжеров. — Пермь : ПНИПУ, 2008. — 229 с. — URL: <a href="https://e.lanbook.com/book/160387">https://e.lanbook.com/book/160387</a>
9	Дополнительная литература	Электронно-библиотечная система издательства Лань	Толпегин, О. А. Математические модели систем наведения ракет : учебное пособие / О. А. Толпегин, В. М. Кашин, В. Г. Новиков. — Санкт-Петербург : БГТУ "Военмех" им. Д.Ф. Устинова, 2016. — 154 с. — URL: <a href="https://e.lanbook.com/book/98230">https://e.lanbook.com/book/98230</a>
10	Дополнительная литература	Электронно-библиотечная система издательства Лань	Гарганеев, А. Г. Функциональные системы летательных аппаратов. Электрическое и электронное оборудование : учебное пособие / А. Г. Гарганеев. — Томск : ТПУ, 2016. — 240 с. — URL: <a href="https://e.lanbook.com/book/107717">https://e.lanbook.com/book/107717</a>
11	Дополнительная литература	Электронно-библиотечная система издательства Лань	Емельянцев, Г. И. Интегрированные инерциально-спутниковые системы ориентации и навигации : учебно-методическое пособие / Г. И. Емельянцев, А. П. Степанов, А. А. Медведков. — Санкт-Петербург : НИУ ИТМО, 2018. — 111 с. — URL: <a href="https://e.lanbook.com/book/136522">https://e.lanbook.com/book/136522</a>
12	Дополнительная литература	Электронно-библиотечная система издательства Лань	Попов, Г. В. Микромеханические инерциальные датчики : учебное пособие / Г. В. Попов. — Москва : МГТУ им. Н.Э. Баумана, 2015. — 269 с. — ISBN 978-5-7038-4336-9. — URL: <a href="https://e.lanbook.com/book/103444">https://e.lanbook.com/book/103444</a>

## **9. Информационные технологии, используемые при проведении практики**

Перечень используемого программного обеспечения:

Нет

Перечень используемых информационных справочных систем:

Нет

## **10. Материально-техническое обеспечение практики**

<b>Место прохождения практики</b>	<b>Адрес места прохождения</b>	<b>Основное оборудование, стенды, макеты, компьютерная техника, предустановленное программное обеспечение, обеспечивающие прохождение практики</b>
АО "НПО Электромеханики" г. Миасс	456320, г. Миасс, ул. Менделеева, 31	Компьютерная техника с предустановленным программным обеспечением
ФГУП Производственное Объединение Маяк г. Озерск	456780, Челябинская обл., г.Озерск, пр.Ленина, д.31	Компьютерная техника с предустановленным программным обеспечением
ФГУП "Приборостроительный завод", г.Трехгорный	456080, г. Трехгорный, ул. Заречная, 13	Компьютерная техника с предустановленным программным обеспечением
АО "Челябинский радиозавод "Полет"	454080, Челябинск, ул. Тернопольская, 6	Компьютерная техника с предустановленным программным обеспечением
АО Специальное конструкторское бюро "Турбина"	454007, г.Челябинск, пр. им. В.И.Ленина, 2"б"	Компьютерная техника с предустановленным программным обеспечением
ФГУП "Производственное объединение "ОКТЯБРЬ"	623420, г.Каменск-Уральский, Свердловской области, ул. Рябова, 8	Компьютерная техника с предустановленным программным обеспечением
АО "Государственный ракетный центр им академика В.П.Макеева"	456300, Челябинская область, г. Миасс, ул. Тургоякское шоссе, д. 1	Компьютерная техника с предустановленным программным обеспечением
АО "НПО автоматики им. академика Н.А. Семихатова" г.Екатеринбург	620075, г. Екатеринбург, ул. Мамина-Сибиряка, 145	Компьютерная техника с предустановленным программным обеспечением
АО "НПО"Электромашина"	454119, г. Челябинск, ул. Машиностроителей, 2	Компьютерная техника с предустановленным программным обеспечением